

(12)特許協力条約に基づいて公開された国際出願

(19)世界知的所有権機関  
国際事務局(43)国際公開日  
2005年4月21日 (21.04.2005)

PCT

(10)国際公開番号  
WO 2005/035854 A1(51)国際特許分類<sup>7</sup>:

D04B 15/56

(72)発明者; および

(21)国際出願番号:

PCT/JP2004/014862

(75)発明者/出願人(米国についてのみ): 宮井 韶哉 (MIYAI, Takuya) [JP/JP]; 〒6418511 和歌山県和歌山市坂田 85番地 株式会社島精機製作所内 Wakayama (JP). 小高 寂夫 (KOTAKA, Norio) [JP/JP]; 〒6418511 和歌山県和歌山市坂田 85番地 株式会社島精機製作所内 Wakayama (JP).

(22)国際出願日:

2004年10月7日 (07.10.2004)

(74)代理人: 西教 圭一郎, 外 (SAIKYO, Keiichiro et al.); 〒5410051 大阪府大阪市中央区備後町3丁目2番6号 敷島ビル Osaka (JP).

(25)国際出願の言語:

日本語

(81)指定国(表示のない限り、全ての種類の国内保護が可能): AE, AG, AL, AM, AT, AU, AZ, BA, BB, BG, BR, BW, BY, BZ, CA, CH, CN, CO, CR, CU, CZ, DE, DK, DM, DZ, EC, EE, EG, ES, FI, GB, GD, GE, GH, GM, HR, HU, ID, IL, IN, IS, JP, KE, KG, KP, KR, KZ, LC, LK, LR, LS, LT, LU, LV, MA, MD, MG, MK, MN, MW, MX, MZ, NA, NI, NO, NZ, OM, PG, PH, PL, PT, RO, RU, SC, SD, SE,

(26)国際公開の言語:

日本語

(30)優先権データ:

特願 2003-352985

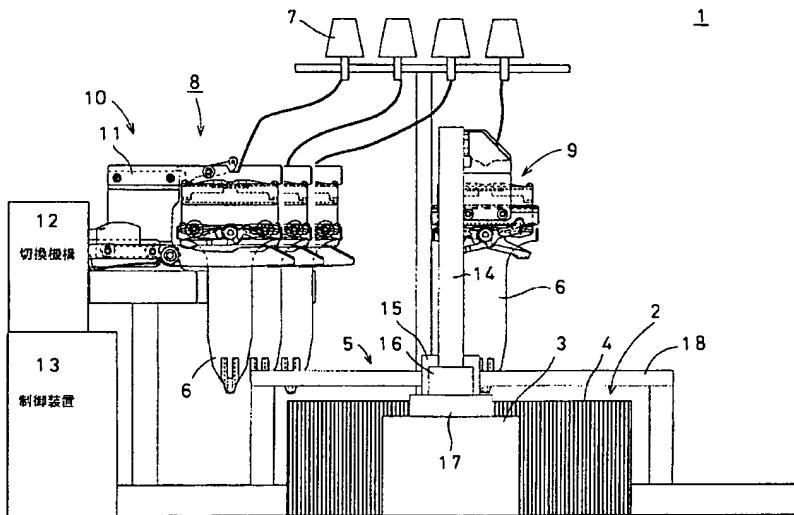
2003年10月10日 (10.10.2003) JP

/続葉有/

(71)出願人(米国を除く全ての指定国について): 株式会社島精機製作所 (SHIMA SEIKI MANUFACTURING LIMITED) [JP/JP]; 〒6418511 和歌山県和歌山市坂田 85番地 Wakayama (JP).

(54) Title: WEFT KNITTING MACHINE CAPABLE OF SWITCHING ENTRAINING STATE OF MOVING BODY

(54)発明の名称: 移動体連行状態切換可能な横編機

12... SWITCHING MECHANISM  
13... CONTROL DEVICE

(57) Abstract: A weft knitting machine capable of properly switching the entrainment state of a moving body for knitting such as a yarn feeder. The yarn feeder (6) can be stationed at a stationing mechanism (11) and also attached to and detached from a holder (9). The holder (9) is fitted to the tip side of a holding arm (14). The carriage (3) side of the holding arm (14) is held by a moving body holding mechanism (15). The moving body holding mechanism (15) also comprises an entrainment state switching mechanism (16) to switch the entrainment state of the moving body by the carriage (3). The entrainment state switching mechanism (16) acts on a carriage (3) side connection part (17), and as described later, can shift the entrainment position of the moving body holding mechanism.

/続葉有/

WO 2005/035854 A1

## WO 2005/035854 A1



SG, SK, SL, SY, TJ, TM, TN, TR, TT, TZ, UA, UG, US, UZ, VC, VN, YU, ZA, ZM, ZW.

BJ, CF, CG, CI, CM, GA, GN, GQ, GW, ML, MR, NE, SN, TD, TG).

- (84) 指定国(表示のない限り、全ての種類の広域保護が可能): ARIPO (BW, GH, GM, KE, LS, MW, MZ, NA, SD, SL, SZ, TZ, UG, ZM, ZW), ユーラシア (AM, AZ, BY, KG, KZ, MD, RU, TJ, TM), ヨーロッパ (AT, BE, BG, CH, CY, CZ, DE, DK, EE, ES, FI, FR, GB, GR, HU, IE, IT, LU, MC, NL, PL, PT, RO, SE, SI, SK, TR), OAPI (BF,

添付公開書類:  
— 國際調査報告書

2文字コード及び他の略語については、定期発行される各PCTガゼットの巻頭に掲載されている「コードと略語のガイドスノート」を参照。

---

(15) relative to the carriage (3) or switch the moving body holding mechanism (15) in an non-entrained state. A track (18) is installed so that, even if the moving body holding mechanism (15) is separated from the carriage (3), the position of the yarn feeder (6) is not changed. The track (18) is installed to be parallel with the longitudinal direction of a needle bed (2) along a trick gap part (5).

(57) 要約: 本発明の目的は、ヤーンフィーダなどの編成用移動体の連行状態を適切に切換えることを可能にすることである。ヤーンフィーダ6は、停留機構11に停留可能であり、ホルダ9に着脱也可能である。ホルダ9は、保持アーム14の先端側に装着される。保持アーム14のキャリッジ3側は、移動体保持機構15によって保持される。移動体保持機構15は、連行状態切換機構16も備え、キャリッジ3との間の連行状態を切換えることができる。連行状態切換機構16は、キャリッジ3側の連結部17に作用し、後述するように、キャリッジ3に対して移動体保持機構15の連行位置をずらせたり、連行しない状態へと切換え可能である。移動体保持機構15をキャリッジ3から切離してもヤーンフィーダ6などの位置が変わらないように、軌道18が設けられる。軌道18は、歯口5に沿って針床2の長手方向に平行となるように架設される。